

Modélisation d'un dipôle inconnu

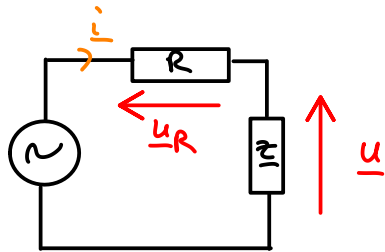
Notons \underline{z} l'impédance complexe caractérisant le dipôle.

Objectif

Quelle est l'expression de \underline{z} ?

- » que valent le module z et l'argument φ ?
- » en déduire la partie réelle et la partie imaginaire de \underline{z} .
- » Interprétation physique

Le circuit d'étude en régime sinusoïdal forcé et en utilisant les notations complexes est :



On note :

$$\begin{cases} u(t) = U \cos(\omega t + \varphi) \\ u_R(t) = U_R \cos(\omega t + \varphi_R) \end{cases}$$

On sait que : $\underline{u} = \underline{z} \underline{i}$

$$\Leftrightarrow \underline{z} = \frac{\underline{u}}{\underline{i}}$$

$$\Leftrightarrow \underline{z} = R \frac{\underline{u}}{\underline{u}_R}$$

$$\underline{u}_R = R \underline{i}$$

Module

$$D'au \quad z = |\underline{z}|$$

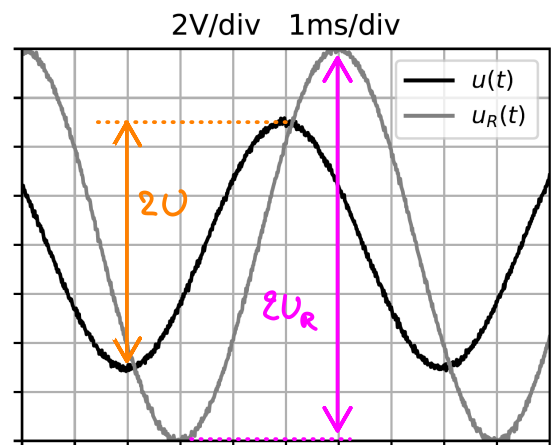
$$= |R| \cdot \frac{|\underline{u}|}{|\underline{u}_R|}$$

$$= R \cdot \frac{U}{U_R}$$

← amplitude de $u(t)$

← amplitude de $u_R(t)$

$$z = R \frac{2U}{2U_R}$$



Par lecture graphique :

$$\begin{cases} 2U = 5 \text{ div.} \times 2 \text{ V/div.} = 10 \text{ V} \\ 2U_R = 8 \text{ div.} \times 2 \text{ V/div.} = 16 \text{ V} \end{cases}$$

D'où $Z = 100 \times \frac{10}{16}$

$$Z = 62,5 \Omega$$

Argument

$Z = R \frac{U}{U_R}$ d'où :

$$\psi = \text{Arg}(Z)$$

$$= \text{Arg}(R) + \text{Arg}(U) - \text{Arg}(U_R)$$

$$= 0 + (\omega t + \varphi) - (\omega t + \varphi_R)$$

$$\psi = \Delta\varphi_{U/U_R}$$

$$= + \omega \Delta t$$

↑ Δt écart temporel entre $u(t)$ et $u_R(t)$

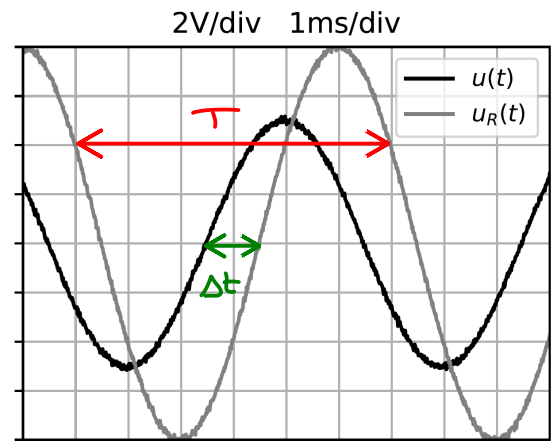
car $\Delta\varphi_{U/U_R} > 0$

puisque $u(t)$ est en avance de phase par rapport à $u_R(t)$

D'où $\psi = \frac{2\pi}{T} \Delta t$

Graphiquement :

$$\begin{cases} T = 6 \text{ div.} \times 1 \text{ ms/div.} \\ \Delta t = 1 \text{ div.} \times 1 \text{ ms/div.} \end{cases}$$



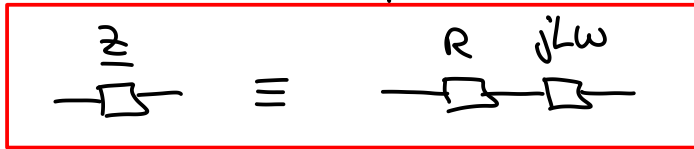
$$\text{Ainsi: } \varphi = \frac{2\pi}{6} = \frac{\pi}{3} \Rightarrow \boxed{\varphi = 60^\circ}$$

Parties réelle et imaginaire

$$\begin{aligned} \underline{z} &= z e^{j\varphi} \\ &= \underbrace{z \cos \varphi}_{>0} + j \underbrace{z \sin \varphi}_{>0} \end{aligned}$$

$$\text{on } \begin{cases} z \cos \varphi = 31 \Omega \\ z \sin \varphi = 54 \Omega \end{cases}$$

on peut modéliser \underline{z} par :



de sorte que $\boxed{\underline{z} = R + jL\omega}$

$$\text{et } \begin{cases} R = z \cos \varphi \\ L\omega = z \sin \varphi \end{cases}$$

$$\text{Ainsi: } \boxed{R = 31 \Omega}$$

$$\begin{aligned} \text{Et: } L &= \frac{z \sin \varphi}{\omega} \\ &= \frac{T \cdot z \sin \varphi}{2\pi} \\ &= \frac{6 \cdot 10^{-3} \times 62,5 \times \sin(60^\circ)}{2\pi} \end{aligned}$$

↪ $\omega = \frac{2\pi}{T}$

$$= 0,052 \text{ H}$$

$$\boxed{L = 52 \text{ mH}}$$